

# L'évolution des robots, de l'Antiquité à nos jours

## Les dates importantes de l'évolution des robots

---

|   |   |   |
|---|---|---|
|    | <p><b>170</b></p> <p>Le premier automate mécanique, le <i>Automate de Vaucanson</i>, est inventé par Jean-Baptiste de Vaucanson. Il s'agit d'un automate capable de jouer de la flûte et de danser.</p> |    |
|    | <p><b>1771</b></p> <p>Le premier automate à vapeur, le <i>Automate de Watt</i>, est inventé par James Watt. Il s'agit d'un automate capable de jouer de la flûte et de danser.</p>                      |   |
|   | <p><b>1801</b></p> <p>Le premier automate à vapeur, le <i>Automate de Watt</i>, est inventé par James Watt. Il s'agit d'un automate capable de jouer de la flûte et de danser.</p>                      |   |
|  | <p><b>1834</b></p> <p>Le premier automate à vapeur, le <i>Automate de Watt</i>, est inventé par James Watt. Il s'agit d'un automate capable de jouer de la flûte et de danser.</p>                      |  |
|  | <p><b>1870</b></p> <p>Le premier automate à vapeur, le <i>Automate de Watt</i>, est inventé par James Watt. Il s'agit d'un automate capable de jouer de la flûte et de danser.</p>                      |   |
|  | <p><b>1876</b></p> <p>Le premier automate à vapeur, le <i>Automate de Watt</i>, est inventé par James Watt. Il s'agit d'un automate capable de jouer de la flûte et de danser.</p>                      |  |
|  | <p><b>1876</b></p> <p>Le premier automate à vapeur, le <i>Automate de Watt</i>, est inventé par James Watt. Il s'agit d'un automate capable de jouer de la flûte et de danser.</p>                      |   |

## Quelle est la différence entre un automate et un robot ?

---



Un automate est un dispositif électronique programmable capable d'exécuter une suite d'opérations prédéfinies sans intervention humaine. Un robot, quant à lui, est une machine capable de percevoir son environnement, de prendre des décisions et d'effectuer des actions de manière autonome.



## Les différentes théories ou approches scientifiques ayant permis le développement de la robotique.

---

Le développement de la robotique a été influencé par plusieurs théories et approches scientifiques :



1. **La mécanique** : Les principes de la mécanique ont permis de concevoir des robots capables de se déplacer et d'effectuer des tâches physiques.

2. **L'électronique** : Les progrès en électronique ont permis de miniaturiser les composants et d'augmenter la puissance de calcul des robots.



## Les différents types de robots et leurs usages.

---

1. **Les robots industriels** : Utilisés dans les usines pour effectuer des tâches répétitives et dangereuses, comme la soudure, la peinture ou l'assemblage.



2. **Les robots médicaux** : Utilisés en chirurgie pour effectuer des opérations précises et minimiser les risques pour le patient.



3. **Les robots de service** : Utilisés dans les hôtels, les restaurants ou les centres de soins pour effectuer des tâches de service, comme le nettoyage ou la livraison de repas.

4. **Les robots de recherche** : Utilisés dans les laboratoires pour effectuer des expériences et collecter des données.



5. **Les robots personnels** : Utilisés à domicile pour effectuer des tâches domestiques, comme le nettoyage ou la surveillance.

## Les raisons qui pourraient entraver la progression du marché de la robotique en Occident et en Orient.

---

[The content of this section is heavily blurred and illegible. It appears to be a list or a series of paragraphs discussing factors that could hinder the growth of the robotics market in the West and East.]